PAT-NO:

JP02001284206A

DOCUMENT-IDENTIFIER:

JP 2001284206 A

TITLÉ:

DEVICE AND METHOD FOR TREATING SUBSTRATE

PUBN-DATE:

October 12, 2001

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

TOSHIMA, TAKAYUKI

N/A

ORII, TAKEHIKO

N/A

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

TOKYO ELECTRON LTD

N/A

APPL-NO:

JP2000092660

APPL-DATE:

March 30, 2000

INT-CL (IPC): H01L021/027, G03F007/30 , H01L021/304 , H01L021/306

ABSTRACT:

PROBLEM TO BE SOLVED: To make the developing capacity of a developer supplied onto a substrate uniform on the surface of the substrate.

SOLUTION: The developer and a rinsing solution are simultaneously supplied onto a wafer W from a developer supply \underline{nozzle} 40 and a rinsing solution supply nozzle 11 by moving the nozzles 40 and 11 while the wafer W is rotated. Since the nozzle 11 is positioned in the direction in which the rinsing solution dropped onto the wafer W is diffused, the diffused developer already used for development is immediately removed by the rinsing solution. Consequently, a new developer having a high developing power is supplied over the whole surface of the wafer W and, accordingly, no development blur occurs on the surface of the wafer W.

COPYRIGHT: (C) 2001, JPO

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出限公開番号 特開2001-284206 (P2001-284206A)

(43)公開日 平成13年10月12日(2001.10.12)

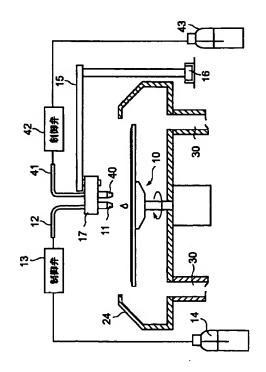
(51) Int.Cl. ⁷	識別記号	PΙ	テーマコード(参考)
H01L 21/027		G03F 7/30	502 2H096
G03F 7/30	502	H01L 21/304	643A 5F043
H01L 21/304	6 4 3	21/30	569C 5F046
21/306		21/306 R	
			J
		審查請求 未請求	R 請求項の数9 OL (全 10 頁)
(21) 出願番号	特膜2000-92660(P2000-92660)	(71)出蹟人 000219	2967
		東京エレクトロン株式会社	
(22)出願日	平成12年3月30日(2000.3.30)	東京都港区赤坂5丁目3番6号	
		(72)発明者 戸島 孝之	
		山梨県	韮崎市穂坂町三ツ沢650 東京エレ
		クトロ	ン九州株式会社プロセス開発センタ
		一内	
		(72)発明者 折居 武彦	
		山梨県	- 韮崎市穂坂町三ツ沢650 東京エレ
		クトロン九州株式会社プロセス開発センタ	
		一内	
	•	(74)代理人 100104	1215
		弁理士	大森 純一
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 基板処理装置及び基板処理方法

(57)【要約】

【課題】 基板上に供給される現像液の現像能力を基板 面内で均一化する。

【解決手段】 ウエハWを回転させ、現像液供給ノズル40及びリンス液供給ノズル11を移動させながら、現像液供給ノズル40及びリンス液供給ノズル11から現像液およびリンス液を同時に供給する。リンス液供給ノズル11はウエハW上に滴下された洗浄液が拡散する方向に位置するので、現像処理に既に使われた拡散した処理済の現像液はリンス液により直ちに除去される。これにより、ウエハWの全面には現像処理能力の高い新しい現像液が供給されることになり、ウエハW面内における現像処理むらがない。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 基板を水平に保持する基板保持機構と、 前記基板を水平面内で回転させる回転機構と、

前記回転機構により前記基板が回転した状態で、前記基板の外縁部と中心部とを結ぶ方向に沿って移動して前記 基板上に処理液を供給する処理液供給ノズルと、

前記基板上に供給された処理液の拡散方向に位置するように前記処理液供給ノズルに隣接して配置され、前記処理液の供給と同時に前記基板上にリンス液を供給するリンス液供給ノズルと、

を具備することを特徴とする基板処理装置。

【請求項2】 基板を水平に保持する基板保持機構と、 前記基板を水平面内で回転させる回転機構と、

前記回転機構により前記基板が回転した状態で、前記基板の外縁部と中心部とを結ぶ方向に沿って移動して前記基板上に処理液を供給する処理液供給ノズルと、

前記基板上に供給された前記処理液が処理に使用された 後の処理済み液を除去するリンス液を、前記処理液の供 給と同時に前記基板に供給するリンス液供給ノズルと、 を具備することを特徴とする基板処理装置。

【請求項3】 前記基板上には露光処理されたパターンが形成され、

前記処理液は現像液からなることを特徴とする請求項1 または請求項2記載の基板処理装置。

【請求項4】 前記処理液は洗浄液からなることを特徴とする請求項1または請求項2記載の基板処理装置。

【請求項5】 前記基板の回転速度に対する前記処理液供給ノズルの移動速度は、前記処理液供給ノズルの位置が前記基板の中心部に近いほど、前記処理液供給ノズルが前記基板の周縁部付近に位置する場合の前記回転速度 30 に対する前記移動速度に対して、相対的に遅いことを特徴とする請求項1から請求項4いずれか一項に記載の基板処理装置。

【請求項6】 前記基板の回転速度に対する前記処理液 供給ノズルの移動速度は、供給ノズルの位置が前記基板 の中心部に近いほど、前記処理液供給ノズルが前記基板 の周縁部付近に位置する場合の前記回転速度に対する前 記移動速度に対して、相対的に速いことを特徴とする請 求項1から請求項4いずれか一項に記載の基板処理装 置。

【請求項7】 前記リンス液供給ノズルと前記処理液供給ノズルとの位置関係を可変する可変機構を更に有することを特徴とする請求項1から請求項6のいずれか一項に記載の基板処理装置。

【請求項8】 水平保持された基板を回転させ、処理液 供給ノズル及びリンス液供給ノズルを前記基板の外縁部 と中心部とを結ぶ方向に沿って移動させながら、前記処 理液供給ノズル及び前記リンス液供給ノズルからそれぞ れ処理液及びリンス液を前記基板に対し供給する基板処 理方法であって、 前記リンス液供給ノズルは、前記基板上に供給された前記処理液が拡散する方向に位置することを特徴とする基板処理方法。

【請求項9】 水平保持された基板を回転させ、処理液 供給ノズル及びリンス液供給ノズルを前記基板の外縁部 と中心部とを結ぶ方向に沿って移動させながら、前記処 理液供給ノズル及び前記リンス液供給ノズルからそれぞ れ処理液及びリンス液を前記基板に対し供給する基板処 理方法であって、

10 前記リンス液は、前記基板上に供給された前記処理液が 処理に使用された後の処理済み液を除去することを特徴 とする基板処理方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、半導体ウエハ等の被処理基板の表面に現像液や洗浄液等の処理液を塗布する基板処理装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】半導体デバイス(ICチップ)やLCD の製造プロセスにおいては、フォトリソグラフィー技術 を利用することで、半導体ウエハやガラス基板等の被処 理基板の表面に微細なパターンを高精度かつ高密度に形 成する。

【0003】例えば、半導体デバイスの製造においては、半導体ウエハの表面にレジスト液を塗布した後、これを所定のパターンに露光し、さらに現像処理・エッチング処理することにより所定の回路パターンを形成するようにしている。

【0004】近年、フォトリソグラフィ技術によって形 の成するべき半導体回路の線幅がますます微細化する傾向 にあり、これに伴い現像処理時における現像処理の被処 理基板面内均一性が厳しく要求されている。

【0005】現像液の塗布は、例えばスピンコーティング法で行うことができ、このスピンコーティング法では、ウエハの中央付近に現像液を滴下し、ウエハを回転させることにより、現像液を遠心力により拡散する。現像液がウエハ全面に塗布された後、ウエハの中央付近にリンス液を滴下、拡散することによりウエハ上の現像液を除去する。

40 [0006]

【発明が解決しようとする課題】このような現像液塗布の場合、現像液が滴下されるウエハの中心部では、新鮮な現像液が塗布されるものの、ウエハの周縁部では、現像処理が済んだ現像液を含む液が塗布される。このため、ウエハの中心部と周縁部とでは、現像処理能力が異なり、面内で均一に現像処理することが困難であった。【0007】この発明は、このような事情に鑑みてなされたもので、被処理基板上に常に新鮮な処理液を供給し、基板全面を高い現像処理能力の現像液で処理することができる基板処理装置及び基板処理方法を提供することができる基板処理装置及び基板処理方法を提供するこ

9/30/05, EAST Version: 2.0.1.4

3

とを目的とする。 [8000]

【課題を解決するための手段】上記目的を解決するため に、本発明の基板処理装置は、基板を水平に保持する基 板保持機構と、前記基板を水平面内で回転させる回転機 構と、前記回転機構により前記基板が回転した状態で、 前記基板の外縁部と中心部とを結ぶ方向に沿って移動し て前記基板上に処理液を供給する処理液供給ノズルと、 前記基板上に供給された処理液の拡散方向に位置するよ うに前記処理液供給ノズルに隣接して配置され、前記処 10 理液の供給と同時に前記基板上にリンス液を供給するリ ンス液供給ノズルと、を具備することを特徴とする。

【0009】本発明のこのような構成によれば、処理液 ノズルより滴下された直後の処理液は新しく、滴下され た領域では新しい処理液により処理される。そして、こ の処理済みの液は基板の回転により拡散するが、この拡 散された処理済の液はリンス液供給ノズルから供給され るリンス液によりただちに除去される。このため、基板 上には常に新しい処理液が供給されることとなり、基板 全面に高い処理能力の処理液が供給される。従って、基 20 板全面で処理むらがなく、効率良く処理が行われる。

【0010】また、本発明の基板処理装置は、基板を水 平に保持する基板保持機構と、前記基板を水平面内で回 転させる回転機構と、前記回転機構により前記基板が回 転した状態で、前記基板の外縁部と中心部とを結ぶ方向 に沿って移動して前記基板上に処理液を供給する処理液 供給ノズルと、前記基板上に供給された前記処理液が処 理に使用された後の処理済み液を除去するリンス液を、 前記処理液の供給と同時に前記基板に供給するリンス液 供給ノズルと、を具備することを特徴とする。

【0011】本発明のこのような構成によれば、処理液 ノズルより滴下された直後の処理液は新しく、滴下され た領域では新しい処理液により処理される。そして、こ の処理済みの液は直ちにリンス液により除去されるの で、基板上には常に新しい処理液が供給されることとな り、基板全面に高い処理能力の処理液が供給される。従 って、基板全面で処理むらがなく、効率良く処理が行わ

【0012】本発明の基板処理方法は、水平保持された 基板を回転させ、処理液供給ノズル及びリンス液供給ノ 40 ズルを前記基板の外縁部と中心部とを結ぶ方向に沿って 移動させながら、前記処理液供給ノズル及び前記リンス 液供給ノズルからそれぞれ処理液及びリンス液を前記基 板に対し供給する基板処理方法であって、前記リンス液 供給ノズルは、前記基板上に供給された前記処理液が拡 散する方向に位置することを特徴とする。

【0013】本発明のこのような構成によれば、処理液 ノズルより滴下された直後の処理液は新しく、滴下され た領域では新しい処理液により処理される。そして、こ の処理済みの液は基板の回転により拡散するが、この拡 50 れた Z駆動機構 1 1 5 の先端にホルダ 1 1 7 を介して保

散された処理済の液はリンス液供給ノズルから供給され るリンス液によりただちに除去される。このため、基板 上には常に新しい処理液が供給されることとなり、基板 全面に高い処理能力の処理液が供給される。従って、基

板全面で処理むらがなく、効率良く処理が行われる。 【0014】また、本発明の基板処理方法は、水平保持 された基板を回転させ、処理液供給ノズル及びリンス液 供給ノズルを前記基板の外縁部と中心部とを結ぶ方向に 沿って移動させながら、前記処理液供給ノズル及び前記 リンス液供給ノズルからそれぞれ処理液及びリンス液を 前記基板に対し供給する基板処理方法であって、前記リ ンス液は、前記基板上に供給された前記処理液が処理に 使用された後の処理済み液を除去することを特徴とす

【0015】本発明のこのような構成によれば、処理液 ノズルより滴下された直後の処理液は新しく、滴下され た領域では新しい処理液により処理される。そして、こ の処理済みの液は直ちにリンス液により除去されるの で、基板上には常に新しい処理液が供給されることとな り、基板全面に高い処理能力の処理液が供給される。従 って、基板全面で処理むらがなく、効率良く処理が行わ ns.

[0016]

【発明の実施の形態】以下この発明の一実施形態を図面 を参照して説明する。図1は、この発明を、半導体ウエ ハ(以下「ウエハW」という)の表面に処理液として洗 浄液を供給する洗浄処理装置に適用した例を示す概略構 成図である。また、図2は、この装置を上方から見た平 面図である。

【0017】更に、図3は、この発明を、ウエハWの表 面に処理液としての現像液を供給する現像処理装置に適 用した例を示す概略構成図である。また、図4は、この 装置を上方から見た平面図である。

【0018】図1に示すように、洗浄処理装置は、基板 保持機構としてその上面にウエハWを水平に吸着保持 し、かつこのウエハWを回転駆動及び昇降駆動するスピ ンチャック110を有する。このスピンチャック110 の上方には、このウエハWに対向位置決め可能に保持さ れ、ウエハW上に洗浄液を滴下するための洗浄液供給ノ ズル140と、リンス液としての純水を滴下するための リンス液供給ノズル111とが隣接して配置されてい る。洗浄液供給ノズル140は、供給管141及びエア ーオペレーティドバルブや電磁弁などの制御弁142を 介して洗浄液タンク143に接続されている。リンス液 供給ノズル111は、供給管112及びエアーオペレー ティドバルブや電磁弁などの制御弁113を介してリン ス液タンク114に接続されている。

【0019】また、洗浄液供給ノズル140及びリンス 液供給ノズル111は、図に示すようにL字状に構成さ 持されている。 Z 駆動機構 1 1 5 の基端部は、 Y 駆動機構 1 1 6 によって保持されている。 図 2 に示すように、この Y 駆動機構 1 1 6 は、 Y 方向に沿って前記カップ 1 2 4 の外側にまで延出された Y レール 1 2 0 を有し、洗浄液供給ノズル 1 4 0 とリンス液供給ノズル 1 1 1 をウエハW上とノズル待機部 1 2 1 との間で移動できるようになっている。 このノズル待機部 1 2 1 は、洗浄液供給ノズル 1 4 0 及びリンス液供給ノズル 1 1 1 を収納できるように構成されていると共に、これらノズルの先端部を洗浄できるように構成されている。

【0020】洗浄液供給ノズル140及びリンス液供給ノズル111は、図2に示すように、ウエハWの外縁部と中心部を結ぶ方向、すなわちウエハWの半径に沿った矢印A方向に沿って移動し、洗浄液供給ノズル140は矢印A上に常に位置するように移動する。一方、リンス液供給ノズル111は、矢印A上からはややはずれて位置し、移動方向(矢印方向)に向かって見て、洗浄液供給ノズル140の後方に位置する。リンス液供給ノズル111の位置は、滴下された洗浄液の拡散方向(矢印B)によって決定され、ウエハW上に滴下された洗浄液が拡散する領域に、少なくともリンス液が供給されるように設定すれば良い。尚、洗浄液の塗布はウエハWの回転とノズルの移動により行われ、洗浄液の拡散方向は、ウエハWの回転方向によって決定される。

【0021】また、前記スピンチャック110の周囲には、ウエハWが回転駆動されている最中に飛散する余分な洗浄液を受けるカップ124が設けられている。

【0022】図3に示すように、現像処理装置は、上述の洗浄処理装置と同じ構成をしており、ノズルから供給される液が違う点で異なる。現像処理装置は、基板保持30機構としてその上面にウエハWを吸着保持し、かつこのウエハWを回転駆動及び昇降駆動するスピンチャック10を有する。このスピンチャック10の上方には、このウエハWに対向位置決め可能に保持され、ウエハW上に現像液を滴下するための現像液供給ノズル40と、リンス液としての例えば純水を滴下するためのリンス液供給ノズル11とが配置されている。現像液供給ノズル40は、供給管41及び制御弁42を介して現像液タンク43に接続されている。リンス液供給ノズル11は、供給管12及びエアーオペレーティドバルブや電磁弁などの40制御弁13を介してリンス液タンク14に接続されている。

【0023】また、現像液供給ノズル40及びリンス液 供給ノズル11は、図に示すように上字状に構成された 乙駆動機構15の先端にホルダ17を介して保持されて いる。乙駆動機構15の基端部は、Y駆動機構16によ って保持されている。図4に示すように、このY駆動機 構16は、Y方向に沿ってカップ24の外側にまで延出 されたYレール20を有し、現像液供給ノズル40とリ ンス液供給ノズル11をウエハW上とノズル特機部21 50 2とを備えている。

との間で移動できるようになっている。このノズル待機部21は、現像液供給ノズル40及びリンス液供給ノズル11を収納できるように構成されていると共に、これらノズルの先端部を洗浄できるように構成されている。【0024】現像液供給ノズル40及びリンス液供給ノズル11は、図4に示すように、ウエハWの外縁部と中心部を結ぶ方向、すなわちウエハWの半径に沿った矢印C方向に沿って移動し、現像液供給ノズル40は矢印C上に常に位置するように移動する。一方、リンス液供給リズル11は、矢印C上からはややはずれて位置し、移動方向(矢印方向)に向かって見て、現像液供給ノズル40の後方に位置する。リンス液供給ノズル11の位置は、滴下されたリンス液の拡散方向(矢印D)によって決定され、ウエハW上に滴下された現像液が拡散する領域に、少なくともリンス液が供給されるように設定すれ

【0025】また、前記スピンチャック10の周囲に は、ウエハWが回転駆動されている最中に飛散する余分 な現像液を受けるカップ24が設けられている。

の回転方向によって決定される。

ば良い。尚、現像液の塗布は、ウエハWの回転及びノズ

ルの移動により行われ、現像液の拡散方向は、ウエハW

【0026】本実施形態の洗浄処理装置によれば、洗浄工程時に、ウエハW上に洗浄液が滴下された直後にリンス液が供給される。このリンス液は、使用済みの汚れた洗浄液を直ちに除去するので、ウエハW上には、常に新しい洗浄液が供給されることになる。従って、ウエハWの全面において、新しい洗浄液により洗浄が行われるので、面内における洗浄むらがなく、また洗浄能力が非常に高い。

〇 【0027】本実施形態の現像処理装置によれば、現像 洗浄工程時に、ウエハW上に現像液が滴下された直後に リンス液が供給される。このリンス液は、使用済みの汚れた現像液を直ちに除去するので、ウエハW上には常に 新しい現像液が供給されることになる。従って、ウエハ Wの全面において、新しい現像液により現像が行われる ので、面内における現像むらがなく、また現像能力が非常に高い。

【0028】上記の現像処理装置は、図5〜図7に示す 塗布現像処理システムに適用される。また、上記の洗浄 処理装置は、この塗布現像処理システムに投入される前 にウエハWを洗浄する投入前洗浄工程において使用され る。

【0029】図5に示すように、この塗布現像処理システムは、ウエハWが収容されたカセットCRからウエハWを順次取り出すカセット部60と、カセット部60によって取り出されたウエハWに対しレジスト液塗布及び現像液塗布や熱処理などの一連のプロセス処理を行なうプロセス処理部61と、レジスト液が塗布されたウエハWを図示しない露光装置に受け渡すインタフェース部62とを備えている

【0030】カセット部60には、カセットCRを位置 決め保持するための4つの突起部70aと、この突起部 70aによって保持されたカセット内からウエハWを取 り出す第1のサブアーム機構71とが設けられている。 このサブアーム機構71は、ウエハWを取り出したなら ば、β方向に回転して向きを変え、このウエハWをプロ セス処理部61に設けられたメインアーム機構72に受 け渡すことができるようになっている。

【0031】カセット部60とプロセス処理部61間で のウエハWの受け渡しは第3の処理ユニット群G3を介 10 して行われる。この第3の処理ユニット群G3は、図7 に示すように複数のプロセス処理ユニットを縦形に積み 上げて構成したものである。すなわち、この処理ユニッ ト群G3は、ウエハWを冷却処理するクーリングユニッ ト(COL)、ウエハWに対するレジスト液の定着性を 高める疎水化処理を行なうアドヒージョンユニット(A D)、ウエハWの位置合わせをするアライメントユニッ ト(ALIM)、ウエハWを待機させておくためのエク ステンションユニット(EXT)、レジスト塗布後のシ ンナー溶剤を乾燥させる2つのプリベーキングユニット (PREBAKE)、及び露光処理後の加熱処理を行な うポストエキスポージャーベークユニット (PEB) と 現像処理後の水分除去に使うポストベーキングユニット (POBAKE)を順次下から上へと積み上げて構成さ れている。

【0032】そして、前記ウエハWのメインアーム機構 72への受け渡しは、前記エクステンションユニット (EXT)及びアライメントユニット(ALIM)を介 して行われる。

【0033】また、図5に示すように、このメインアー 30 い。 ム機構72の周囲には、前記第3の処理ユニット群G3 を含む第1~第5の処理ユニット群G1~G5がこのメ インアーム機構72を囲むように設けられている。前述 した第3の処理ユニット群G3と同様に、他の処理ユニ ット群G1, G2, G4, G5も各種の処理ユニットを 上下方向に積み上げ的に構成されている。

【0034】前記第1、第2の処理ユニット群G1、G 2には、現像処理装置 (DEV) 及びこの実施形態のレ ジスト液塗布装置(COT)が設けられている。 図6に 2は、レジスト塗布装置 (COT) と現像処理装置 (D EV)とを上下方向に積み上げ構成したものである。

【0035】一方、前記メインアーム機構72は、図7 に示すように、上下方向に延接された筒状のガイド79 と、ガイド79に沿って上下駆動されるメインアーム7 8を備えている。また、このメインアーム78は平面方 向に回転し、かつ進退駆動されるように構成されてい る。したがって、このメインアーム78を、上下方向に 駆動することで、ウエハWを前記各処理ユニット群G1 ことができるようになっている。

【0036】以下に、塗布現像処理システムにおけるウ エハWの処理方法について説明する。

【0037】まず、上述した図1に示す洗浄処理装置内 にウエハWを搬送する。ウエハWは、塗布現像処理シス テムにおいて露光パターンを形成する面を上方に向け て、スピンチャック110により水平に吸引保持され

【0038】次に、図2に示すように、ウエハWを時計 回りに回転させた状態で、洗浄液及びリンス液をウエハ W上に同時に供給しながら、ウエハWの外縁部からウエ ハ中心部に向かって、Y駆動機構116を駆動すること により洗浄液供給ノズル140及びリンス液供給ノズル 111を矢印A方向に沿って移動させる。これにより、 洗浄液によるウエハWの洗浄及び洗浄液のリンスを行う ことができる。この際、ウエハWの回転速度は一定と し、ノズルの移動速度は、ウエハWの中心部に近くなる につれて徐々に遅くなるように設定する。これにより、 ウエハW面内で供給される洗浄液の量を均一化するこが できる。具体的には、200mmの直径を有するウエハ Wを処理する場合には、ウエハWの回転速度を例えば1 0~200rpm、より好ましくは30~150rpm とし、ノズルの移動速度は、はじめ例えば30mm/s に設定し、徐々に一定の減速率にて減速させ、ウエハW の中心部付近で例えば5mm/sとなるように設定し た。尚、ノズルの移動速度を一定とし、ウエハWの回転 速度を変化させても良く、ノズルの移動速度が、ウエハ Wの回転速度に対してノズルの位置がウエハWの中心部 に近くなるほど相対的に遅くなるように設定すれば良

【0039】このように洗浄されたウエハWは乾燥処理 され、塗布現像処理システムのカセット部60のカセッ トCR内に載置される。

【0040】次に、カセット部60から第3の処理ユニ ット群G3のエクステンションユニット(EXT)を介 してウエハWを受け取ったメインアーム機構72は、先 ず、このウエハWを第3の処理ユニット群G3のアドヒ ージョンユニット(AD)に搬入し、疎水化処理を行な う。ついで、アドヒージョンユニット (AD) からウエ 示すように、この第1、第2の処理ユニット群G1, G 40 ハWを搬出し、クーリングユニット (COL) で冷却処 理する。

> 【0041】冷却処理されたウエハWは、前記メインア ーム機構72によって第1の処理ユニット群G1 (若し くは第2の処理ユニット群G2)のレジスト液塗布装置 (COT)に対向位置決めされ、搬入される。このレジ スト液塗布装置(COT)によりレジスト液が塗布され たウエハWは、メインアーム機構72によってアンロー ドされ、第4の処理ユニット群G4を介して前記インタ フェース部62に受け渡される。

~G5の各処理ユニットに対して任意にアクセスさせる 50 【0042】この第4の処理ユニット群G4は、図7に

示すように、クーリングユニット (COL)、イクステ ンション・クーリングユニット(EXT・COL)、イ クステンションユニット (EXT)、クーリングユニッ ト(COL)、2つのプリベーキングユニット(PRE BAKE)、及び2つのポストベーキングユニット(P OBAKE)を下から上へと順次積み上げて構成したも のである。

【0043】レジスト液塗布装置 (COT) から取り出 されたウエハWは、先ず、プリベーキングユニット (P REBAKE) に挿入され、レジスト液から溶剤 (シン 10 ナー)を飛ばして乾燥される。

【0044】また、このプリベーキングユニットはレジ スト液塗布装置(COT)と別に設置しても良いし、レ ジスト液塗布装置内に設置されていても良い。

【0045】次に、このウエハWはクーリングユニット (COL)で冷却された後、エクステンションユニット (EXT)を介して前記インタフェース部62に設けら れた第2のサブアーム機構64に受け渡される。

【0046】ウエハWを受け取った第2のサブアーム機 構64は、受け取ったウエハWを順次カセットCR内に 20 収納する。このインターフェース部は、前記ウエハWを カセットCRに収納した状態で図示しない露光装置に受 け渡し、露光処理後のウエハWが収納されたカセットC Rを受け取る。

【0047】露光処理された後のウエハWは、前記とは

逆に第4の処理ユニット群G4を介してメインアーム機 構72に受け渡され、このメインアーム機構72は、こ の露光後のウエハWをポストエキスポージャーベーキン グユニット(PEBAKE)に挿入した後、所定の温度 にてクーリングユニット (COL) にて冷却し、その 後、現像処理装置(DEV)に挿入し現像処理を行なわ せる。現像処理後のウエハWは、ポストベーキングユニ ット(POBAKE)に搬送され、加熱乾燥した後、こ の第3の処理ユニット群G3のエクステンションユニッ ト(EXT)を介してカセット部60に排出される。 【0048】現像処理装置内では、ウエハWは、スピン チャック10により水平に吸引保持される。次に、図4 に示すように、ウエハWを時計回りに回転させた状態 で、現像液及びリンス液を同時にウエハW上に供給しな がら、ウエハWの外縁部からウエハ中心部に向かって、 Y駆動機構16を駆動することにより現像液供給ノズル 40及びリンス液供給ノズル11を矢印C方向に沿って 移動させる。これにより、現像及びリンスを行うことが できる。この際、ウエハWの回転速度は一定とし、ノズ ルの移動速度は、ウエハWの中心部に近くなるにつれて 徐々に遅くなるように設定した。これにより、現像処理 の終了のタイミングをウエハW面内で均一化することが できる。具体的には、200mmの直径を有するウエハ Wを処理する場合には、ウエハWの回転速度を例えば1

10

とし、ノズルの移動速度は、はじめ例えば30mm/s に設定し、徐々に一定の減速率にて減速させ、ウエハW の中心部付近で例えば5mm/sとなるように設定し た。尚、ノズルの移動速度を一定とし、ウエハWの回転 速度を変化させても良く、ノズルの移動速度が、ノズル の位置がウヘハWの中心部に近くなるほど相対的に遅く なるように設定すれば良い。また、本実施形態では、ウ エハWの回転速度に対するノズルの移動速度を、ノズル の位置がウヘハWの中心部に近くなるに従って、ノズル がウヘハWの周縁部付近に位置する場合の回転速度に対 するノズルの移動速度に対して、相対的に遅くなるよう に設定することにより、ウエハW面内での現像処理終了 のタイミングを均一にすることができるが、ノズルの移 動速度をノズルの位置がウヘハWの中心部に近くなるほ ど速くなるように設定しても良い。この場合、例えばウ エハWの回転速度を一定とし、ノズルうの移動速度をノ ズルの位置がウエハWの中心部に近くなるに従って速く することにより、ウエハWと現像液との接触時間をウエ ハW面内で均一化することができる。これは、ウエハW の中心部にノズルの位置が近くなるほど面積的に塗布領 域が小さくなっていくためである。

【0049】なお、前記第5の処理ユニット群G5は、 選択的に設けられるもので、この例では前記第4の処理 ユニット群G4と同様に構成されている。また、この第 5の処理ユニット群G5はレール65によって移動可能 に保持され、前記メインアーム機構72及び前記第1~ 第4の処理ユニット群G1~G4に対するメンテナンス 処理を容易に行ない得るようになっている。

【0050】ここで、本実施形態における洗浄処理装置 30 及び現像処理装置による洗浄処理及び現像処理の効果に ついて、現像処理装置を例に挙げて、図10及び図11 を用いて説明する。図10は従来の実施形態、図11は 本実施形態を説明する図である。図10(a)はウエハ ₩上に現像液300を塗布している状態を示す図であ る、図10(b)は、横軸が図10(a)に対応したウ エハW上の位置、縦軸がそのウエハWの位置における現 像液の現像液の現像能力を示している。図11(a)は ウエハW上に現像液300及びリンス液301を塗布し ている状態を示す図である。 図11(b)は、横軸が図 11(a)に対応したウエハWの位置、縦軸がそのウエ ハWの位置における現像液の現像液の現像能力を示して いる。

【0051】従来では、ウエハW全面に現像液が供給さ れた後、リンス液が供給される。図10(a)、(b) に示すように、現像液供給ノズル40より滴下された直 後の現像液300aは新しいため、領域A-Bで区切ら れた領域での現像処理は、新しい現像液により現像処理 される。これに対し、領域B-Cで区切られた領域で は、領域A-Bで既に現像処理に使われた汚れた現像液 0~200rpm、より好ましくは30~150rpm 50 300bが拡散し、ウエハW表面に接触することにな

40

る。この結果、領域B-Cにおける現像液300bの現像処理能力は、領域A-Bにおける現像液300aの現像処理能力と比較し、著しく劣ってしまう。

【0052】これに対し、本実施形態においては、現像 処理で既に使われた汚れた現像液はリンス液により除去 されるため、常に新しい現像液がウエハW上に供給され る。 すなわち、 図11(a)に示すように、 現像液供給 ノズル40より滴下された直後の現像液300aは新し く、滴下された領域では新しい現像液により現像処理さ れる。更に、現像処理で既に使われた現像液は、リンス 10 液301によって直ちに除去されるので、ノズルの移動 及びウエハWの回転により、常にウエハW上には新しい 現像液300aが供給されることになる。従って、図1 1(b)に示すように領域D-Eには新しい現像液が常 に供給されることとなり、ウエハW面内で高い現像処理 能力を得ることができる。なお、この効果は、洗浄処理 装置においても同じことが言え、洗浄処理装置において は、常に新しい洗浄液がウエハW全面に供給されること になる。

【0053】上述の実施形態においては、処理液ノズル 20 としての洗浄液供給ノズルとリンス液供給ノズルとの位置関係、処理液ノズルとしての現像液供給ノズルとリンス液供給ノズルとの位置関係は、それぞれ固定されているが、処理液ノズルとの位置関係を可変するように設定しても良い。例えば、図8及び図9に示すように、処理液供給ノズル240に対して、リンス液供給ノズル211の位置が可変可能となるように設定することができる。尚、図8はノズル周辺部を横から見た図、図9は図8のノズルを上方から見た場合の平面図である。また、2駆動機構215は、上述の実施形 30態のZ駆動機構15または115に相当する。

【0054】図8及び図9に示すように、処理液供給ノ ズル240は、乙駆動機構215の先端にホルダ217 を介して保持されている。更に、リンス液供給ノズル2 11は、ホルダ217と軸230により接続されたホル ダ242に保持されている。処理液供給ノズル240及 びリンス液供給ノズル211は、それぞれ図示しない処 理液タンク、リンス液タンクに、供給管241、212 を介して接続されている。ホルダ242は、軸230を 中心に、図9に示すように、360度回転可能に設定さ 40 れている。このような構造とすることにより、処理液ノ ズルに対してリンス液供給ノズルの位置を任意に設定す ることができるので、ウエハW上に滴下された処理液の 拡散状態に応じて、リンス液供給ノズルの位置を好まし い位置に設定することができる。また、この位置の設定 は、ノズルがウエハW上を移動している間に行えるよう に設定しても良い。更に、図8及び図9に示す構造に加 え、処理液ノズルとリンス液供給ノズルとの距離を任意 に設定可能な構造とすることにより、ウエハWの大き

範囲の幅が更に広がる。

【0055】また、上述の実施形態において、ノズルは、ウエハWの半径上を片道移動しているが、例えば、ウエハWの半径上を往復移動しても良く、ウエハWの直径上を移動しても良い。ウエハWの直径上をノズルが移動する場合では、ウエハWの中心部を境にリンス液供給ノズルの位置を変える必要があり、処理液ノズルから滴下される処理液の拡散方向にリンス液供給ノズルが位置するように設定すれば良い。

12

【0056】なお、この実施形態は、その他発明の要旨を変更しない範囲で種々変形可能である。例えば、上記実施形態では、半導体ウエハに現像液を供給する現像処理装置を例にとって説明したが、半導体ウエハに限定されるものではなく、LCD製造に用いる矩形状のガラス基板に現像液を塗布する装置であってもよい。また、上述の洗浄液供給装置においても、LCD製造に用いる矩形状のガラス基板の洗浄工程に用いることができる。また、上記実施形態では、処理液として現像液や洗浄液を例に挙げているが、レジスト材の剥離液などであっても良く、変形可能である。

[0057]

【発明の効果】以上説明したように、この発明によれば、被処理基板全面に新しい処理液を供給することができるので、基板面内における処理むらがなく、更に処理能力を高くすることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の一実施例に係る洗浄処理装置を示す 概略構成図である。

【図2】図1の洗浄処理装置の上面図である。

【図3】この発明の一実施形態に係る現像処理装置を示す概略構成図である。

【図4】図3の洗浄処理装置の上面図である。

【図5】この発明に係わる現像処理装置を適用した塗布 現像処理装置の平面図である。

【図6】図5の塗布現像処理装置の側面図である。

【図7】図5の塗布現像処理装置の正面図である。

【図8】他の実施形態に係るノズルの構造を示す側面図 である。

【図9】図8の上面図である。

【図10】図10(a)は、従来の現像液塗布の状態を 示す図であり、図10(b)は、横軸が現像液滴下位置 と現像液の現像能力との関係を示す図である。

【図11】図11(a)は、一実施形態における現像液 塗布の状態を示す図であり、図11(b)は、横軸が現 像液滴下位置と現像液の現像能力との関係を示す図であ る。

【符号の説明】

W…ウエハ(被処理基板)

10、110…スピンチャック

さ、ウエハWの回転速度やノズルの移動速度などの設計 50 11、111、211…リンス液供給ノズル

15、115…Z駆動機構

13

16、116…Y駆動機構

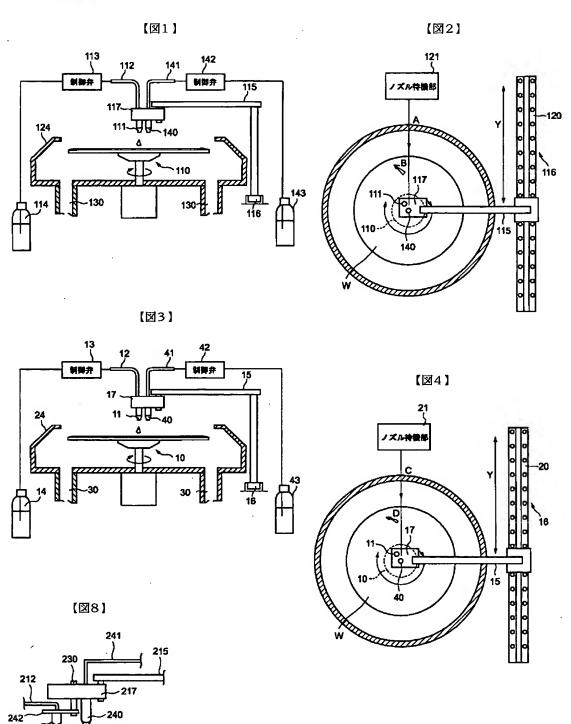
40…現像液供給ノズル

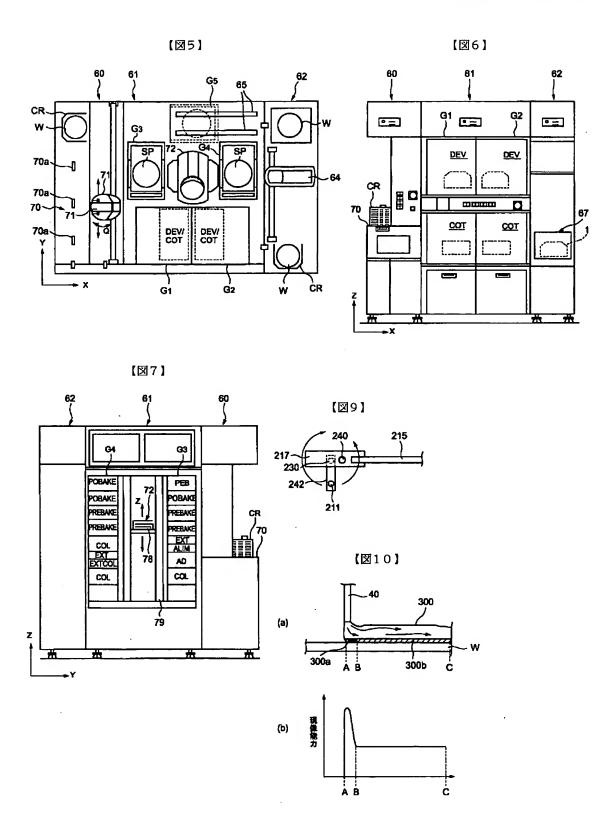
140…洗浄液供給ノズル

240…処理液供給ノズル

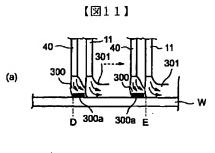
242…ホルダ

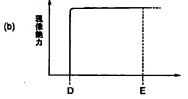
300…現像液





9/30/05, EAST Version: 2.0.1.4





フロントページの続き

F 夕一ム(参考) 2H096 AA24 AA25 AA27 GA17 GA30 GA31 5F043 CC12 CC14 DD30 EE07 EE08 EE40 GG10

5F046 LA03 LA04 LA14